



Проект:

МОБИЛНА АВТОМАТИЗИРАНА СИСТЕМА ЗА ДИСТАНЦИОННО НАБЛЮДЕНИЕ ПРИ ИЗВЪНРЕДНИ СИТУАЦИИ



СЪДЪРЖАНИЕ

- *Цел на проекта*
- *Научно-изследоватски план*
- *Организации-изпълнители*
- *План за изпълнение*
- *Бюджет*

ЦЕЛ

разработването на мобилна саморазвърщаща се автоматизирана система за наблюдение, предназначена за работа във високорискова среда.

ИНТЕГРИРАНЕ НА ВЪЗДУШНИ И НАЗЕМНИ СРЕДСТВА



UAV & UGV

ЗАДАЧИ

- разработване на колесна платформа с висока устойчивост с възможности за дистанционно управление;
- разработване на софтуерна среда за управление на рояка от средства за мониторинг, която да позволи едновременно управление на колесното средство заедно с летателните апарати¹;
- изследване възможностите за техническата съвместимост на различните подсистеми;
- разработване на концепция за използването и оперативни процедури за работа на системата в различна типова обстановка;
- създаване на съветваща система в Едината спасителна система обработваща постъпващата от рояка обследващи средства сензорна информация;

Участници

ВА „Г. С. Раковски“



РУ „Ангел Кънчев“



Център за обучение
при извънредни ситуации



Проект Rescuer - FP6



Дейности по проекта

T1. Спецификация на хардуера и софтуера

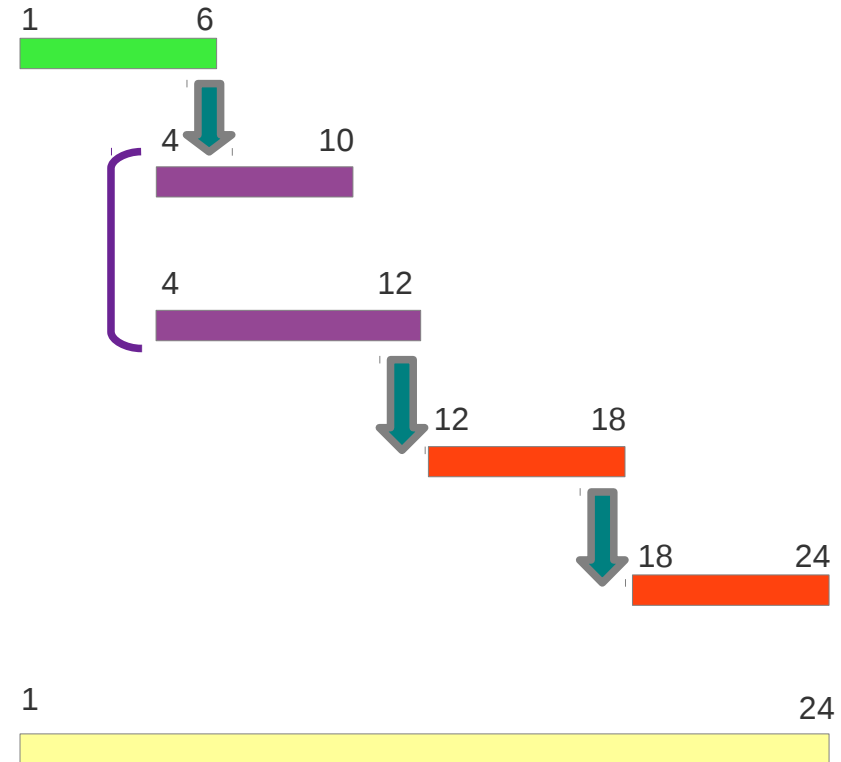
T2. Реализиране на контролна система на ниско ниво

T3. Проектиране и реализиране на адаптивно ниво (ASL)

T4. Разработване на експериментален модел

T5. Експериментална проверка и усъвършенстване на системите

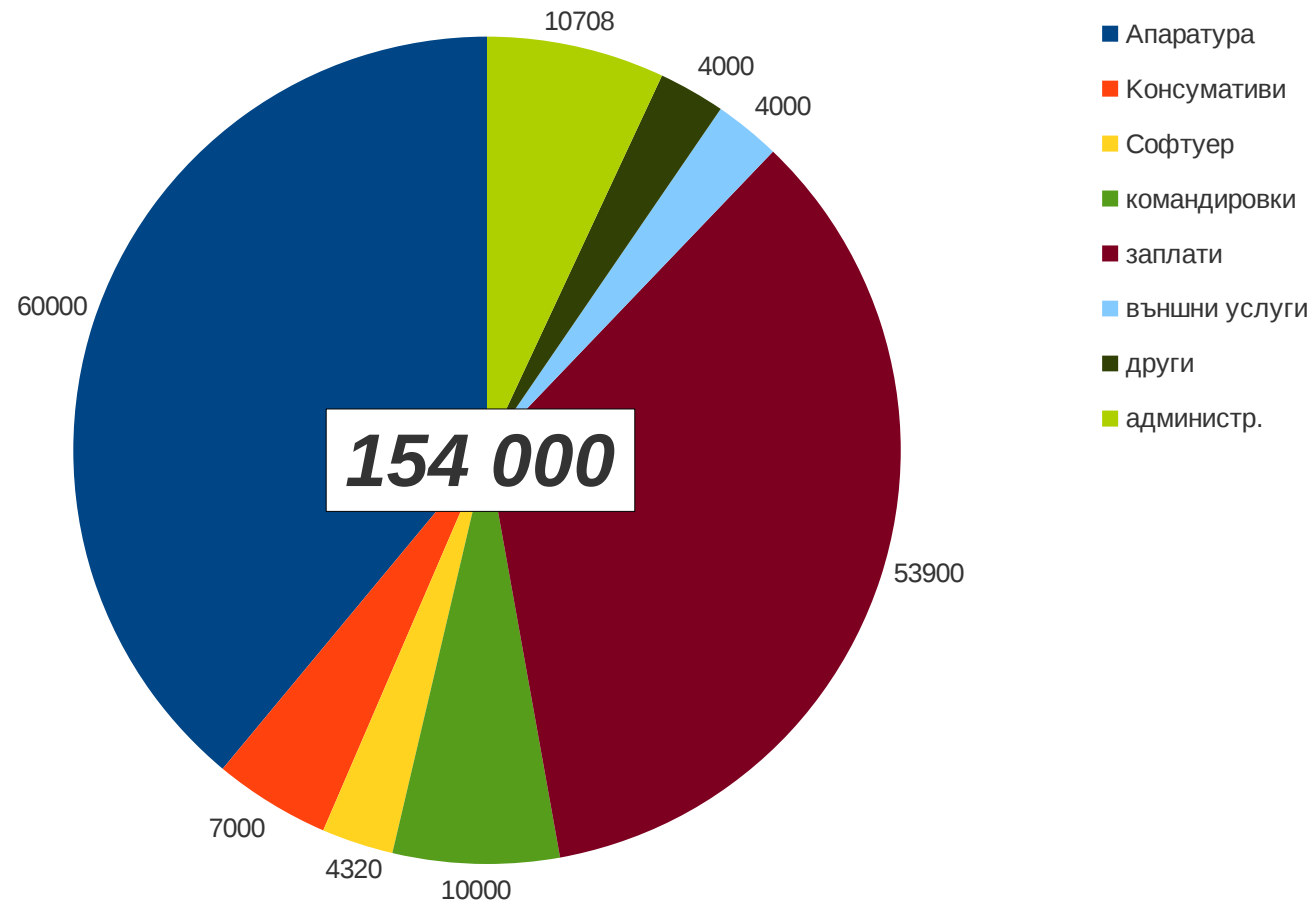
T6. Управление на проекта



Бюджет: 1

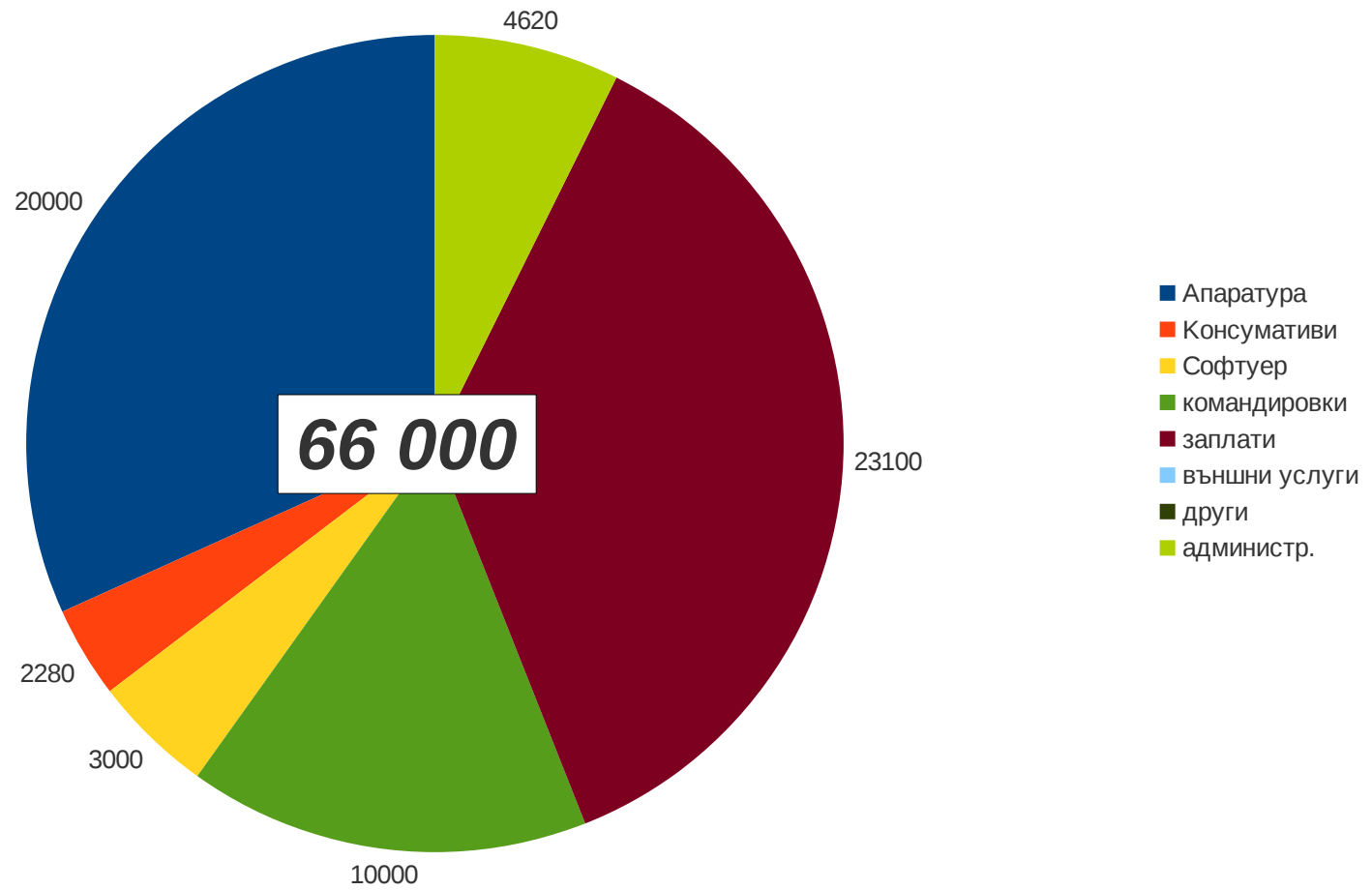
220 000 лв = 154000 + 66000 лв

1ва година



Бюджет: 2

2ра година



Благодаря за вниманието!